

小さい歩幅

分子研・東大が可視化成功

生体内では、様々な分子モーターが動いているが、それらはとても小さく、かつ素早く動いているため、個別に観察するには非常に難しい。

分子科学研究所の安藤潤助教（現・理研）、中村彰彦助教（現・静岡大）、山本真由子技術支援員（現・基生研）、飯野亮太教授、東京大学大学院医学系研究科の島知弘助教、大阪大学大学院理学研究所の尾澤英教授らの共同研究グループは、リニア分子モーターであるダイニンの高速高精度1分子観察を実現した。

ダイニンは、前進だけでなく後退や横への動きを含むふらふらとした歩行運動をしていくことがわかった。Scientific Reportsに1月23日付でオンライン掲載された。

構造の詳細が以前の低温電子顕微鏡観察で明らかとなっている、キメラダイニンを用いた。

マイクロ秒レベルの高速1分子観察の結果、以前のミリ秒レベルの低速1分子観察と同様、ダイニンの歩行運動は前進だけでなく後退や横方向への動きを多く含む、酔っ払いのような歩き方であることが確認された。しかし以前の観察とは異なり、歩幅が小さくその分布がシャープであることが初めて明らかになった。

この結果は、従来の低速1分子観察では歩行運動の一歩一歩を分解して可視化できていなかったことを強く示唆している。

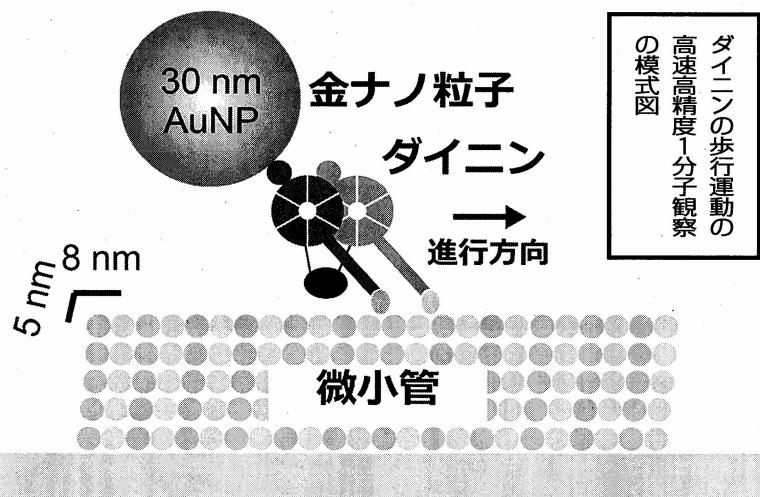
歩幅の大きさは、微小管に沿った方向が前後ともに8ナノメートル、垂直な方向が左右ともに1ナノメートル、レールである微小管上のダイニン結合部間の最小間隔と同等であることが明らかになった。

前進する確率は27%で、後退する確率15%のたかだか1・8倍程度であり、さらに横に進む確率は左右ともに25%と同程度だった。残りは同じ場所に再び結合するか(6%)、斜めに進んだいという。

これらの結果は、ATPが1個分解されると一歩動き、さらに一歩一歩の時間間隔の分布から、ダイニンではそれぞれの足が協調せずに独立に動くモデルを支持するものだ。2本の足が高度に協調して後退足が常に前進足を追い越しながら16ナノメートルで直線的に正確に歩行運動を行うキネシンとは全く異なる。つまり、ダイニンとキネシンでは歩行運動の仕組みが大きく異なることが明らかになった。

生体分子モーター等の細胞内で働くナノサイズの生体分子機械は、人間が作ったマクロなサイズの機械と比べてはるかに小さく、ブラウン運動の活用等、全く異なる作動原理で働くと考えられる。今回の研究により、細胞内で働くリニア分子モーターの動きは必ずしも正確でないことが明らかになった。これは細胞内物質輸送の達成は、不正確な動きでも可能であることを示している。人工分子でナノサイズのリニアモーターを設計する上で制限が大きく緩和され、その実現可能性が向上し、研究グループは今後、最近開発した高速高精度マルチカラーハイ分子観察法を適用し、ダイニンの2本の足の動きを同時に可視化してその歩行運動のメカニズムをさらに深く理解したい。

リニア分子モーター「ダイニン」 二本足で歩行「まるで酔っ払い」



飯野教授の話「今回の結果は、動きが不正確でも物質輸送は達成できることを示唆しています。人工分子でリニアモーターを設計する際の制限が緩和され、実現可能性が向上しました。今後は、われわれが開発した高速高精度マルチカラーハイ分子観察法を適用し、ダイニンの2本の足の動きを同時に観察してその歩行運動の仕組みをより深く理解したい」

歩幅は、ほぼ100%の確率で一步ずつ前進するキネシンとは大きく異なる。また、一步一歩の時間間隔は10ミリ秒程度で、1個のATPが分解されるのに要する時間と同程度だった。